

# РІВНЯННЯ ВИНИКНЕННЯ ЕНТРОПІЇ

Ізольована система поблизу положення рівноваги

$$\sigma = \frac{\partial S}{\partial t} = \sum_{i,k=1}^n L_{ik} X_i X_k > 0$$

Приклад ( $n=2$ ):

$$\sigma = L_{11} X_1^2 + L_{12} X_1 X_2 + L_{21} X_1 X_2 + L_{22} X_2^2$$

$$L_{11} = L_{12} = L_{21} = 1, L_{22} = 2$$

$$\sigma = X_1^2 + 2X_1 X_2 + 2X_2^2 = (X_1 + X_2)^2 + X_2^2 \geq 0$$

## ІЗОЛЬОВАНА СИСТЕМА

$$\sigma = X_1^2 + 2X_1X_2 + 2X_2^2 = (X_1, X_2) \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} Y_1 = a_{1,1}X_1 + a_{1,2}X_2 \\ Y_2 = a_{2,1}X_1 + a_{2,2}X_2 \end{cases} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{k,1} \\ a_{k,2} \end{pmatrix} = \lambda_k \begin{pmatrix} a_{k,1} \\ a_{k,2} \end{pmatrix}, \quad k = 1, 2$$

$$\sigma = (X_1, X_2) \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = (Y_1, Y_2) \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \end{pmatrix}$$

$$\sigma = \lambda_1 Y_1^2 + \lambda_2 Y_2^2$$

## ІЗОЛЬОВАНА СИСТЕМА ПОБЛИЗУ ПОЛОЖЕННЯ РІВНОВАГИ

$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = 0 \rightarrow \lambda^2 - 3\lambda + 1 = 0 \rightarrow \lambda_{1,2} = \frac{3 \pm \sqrt{5}}{2}$$

$$\sigma = (Y_1, Y_2) \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \end{pmatrix} = \lambda_1 Y_1^2 + \lambda_2 Y_2^2 > 0$$

**Якщо власні значення матриці кінетичних коефіцієнтів позитивні, система може бути поблизу положення рівноваги**

## ТИПОВА ЗАДАЧА

Визначте, чи може трьох-компонентна термодинамічна система описуватися поблизу рівноваги матрицею кінетичних коефіцієнтів

$$L_{11} = 3, L_{22} = L_{33} = 2, L_{12} = L_{13} = 1, L_{23} = 0$$

Матриця кінетичних коефіцієнтів

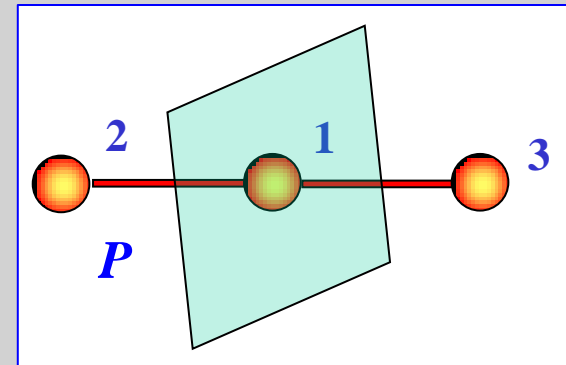
$$\begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} 3-\lambda & 1 & 1 \\ 1 & 2-\lambda & 0 \\ 1 & 0 & 2-\lambda \end{vmatrix} = 0$$

$$(2-\lambda)(\lambda^2 - 5\lambda + 4) \rightarrow \lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 4$$

Система може бути поблизу положення рівноваги

# АЛЬТЕРНАТИВНИЙ РОЗВ'ЯЗОК

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$$



$$S: \begin{cases} 3a_1 + 2a_2 = \lambda a_1 \\ a_1 + 2a_2 = \lambda a_2 \end{cases}$$



$$\begin{vmatrix} 3 - \lambda & 2 \\ 1 & 2 - \lambda \end{vmatrix} = 0, \lambda_{1,2} = 1, 4$$

$$A: 2a_2 = \lambda a_2 \rightarrow \lambda_3 = 2$$

## **ЗАДАЧА №1**

**Визначте, чи може трьох-компонентна термодинамічна система описуватися поблизу рівноваги матрицею кінетичних коефіцієнтів**

$$\mathbf{L}_{11} = \mathbf{L}_{22} = 2, \mathbf{L}_{33} = 1, \mathbf{L}_{12} = \mathbf{L}_{13} = \mathbf{L}_{23} = 1$$

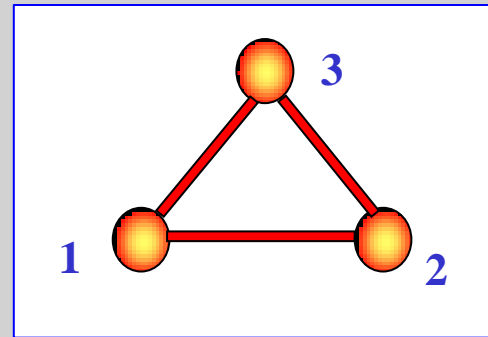
## **ЗАДАЧА №2**

**Визначте, чи може трьох-компонентна термодинамічна система описуватися поблизу рівноваги матрицею кінетичних коефіцієнтів**

$$\mathbf{L}_{11} = \mathbf{L}_{22} = 1, \mathbf{L}_{33} = 2, \mathbf{L}_{13} = \mathbf{L}_{23} = 1, \mathbf{L}_{12} = 2$$

## РІШЕННЯ №1

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$$



$$S: \begin{cases} 3a_1 + a_3 = \lambda a_1 \\ 2a_1 + a_3 = \lambda a_3 \end{cases}$$



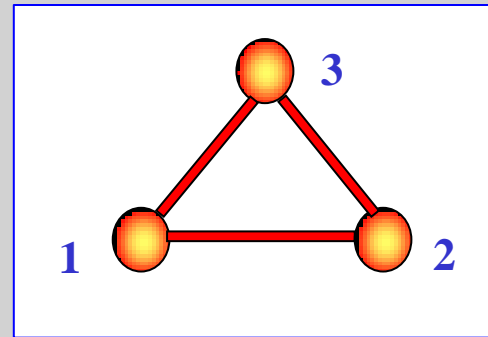
$$\begin{vmatrix} 3-\lambda & 1 \\ 2 & 1-\lambda \end{vmatrix} = 0, \quad \lambda_{1,2} = 2 \pm \sqrt{3}$$

$$A: a_2 = \lambda a_2 \rightarrow \lambda_3 = 1$$

Система може бути поблизу положення рівноваги

## РОЗВ'ЯЗОК ЗАДАЧІ №2

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$$



$$S: \begin{cases} 3a_1 + a_3 = \lambda a_1 \\ 2a_1 + 2a_3 = \lambda a_3 \end{cases}$$



$$\begin{vmatrix} 3-\lambda & 1 \\ 2 & 2-\lambda \end{vmatrix} = 0, \lambda_{1,2} = 1, 4$$

$$A: -a_1 = \lambda a_1 \rightarrow \lambda_3 = -1$$

**Система не може бути поблизу положення рівноваги**



### **ЗАДАЧА №3**

**Визначте, чи може трьох-компонентна термодинамічна система описуватися поблизу рівноваги матрицею кінетичних коефіцієнтів**

$$\mathbf{L}_{11} = \mathbf{L}_{22} = \mathbf{L}_{33} = 3, \quad \mathbf{L}_{12} = \mathbf{L}_{13} = \mathbf{L}_{23} = 2$$

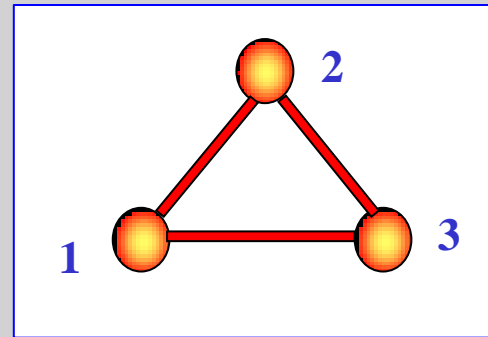
### **ЗАДАЧА №4**

**Визначте, чи може трьох-компонентна термодинамічна система описуватися поблизу рівноваги матрицею кінетичних коефіцієнтів**

$$\mathbf{L}_{11} = \mathbf{L}_{33} = 1, \quad \mathbf{L}_{12} = \mathbf{L}_{22} = \mathbf{L}_{23} = 2, \quad \mathbf{L}_{13} = 0$$

## РОЗВ'ЯЗОК ЗАДАЧІ №3

$$\begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 2 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$$



$$S: \begin{cases} 5a_1 + 2a_3 = \lambda a_1 \\ 4a_1 + 3a_3 = \lambda a_3 \end{cases}$$



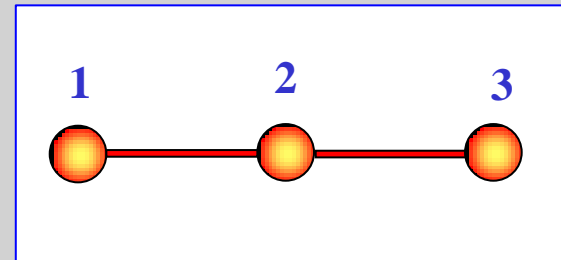
$$\begin{vmatrix} 5 - \lambda & 2 \\ 4 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = 0, \lambda_{1,2} = 1,7$$

$$A: a_2 = \lambda a_2 \rightarrow \lambda_3 = 1$$

Система може бути поблизу положення рівноваги

## РОЗВ'ЯЗОК ЗАДАЧІ №4

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$$



$$S: \begin{cases} a_1 + 2a_2 = \lambda a_1 \\ 4a_1 + 2a_2 = \lambda a_2 \end{cases}$$



$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & 2 \\ 4 & 2-\lambda \end{vmatrix} = 0, \quad \lambda_{1,2} = \frac{3 \pm \sqrt{33}}{2}$$

$$A: a_1 = \lambda a_1 \rightarrow \lambda_3 = 1$$

Система не може бути поблизу положення рівноваги

# ДИНАМІЧНІ СИСТЕМИ

**Динамічна система** - будь-який об'єкт або процес, для якого однозначно визначено поняття стану як сукупності деяких величин в даний момент часу і заданий закон, що описує зміну (еволюцію) початкового стану з плином часу.

**Динамічні системи** - це механічні, фізичні, хімічні та біологічні об'єкти, обчислювальні процеси, які протікають згідно певними алгоритмами.

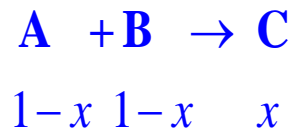
**Математична модель** динамічної системи вважається заданою, якщо визначені параметри (координати), однозначно визначають її стан і заданий закон еволюції.

**Лінійні динамічні системи** - це динамічні системи, еволюція яких в часі описується лінійними диференціальними рівняннями

# ХІМІЧНІ РЕАКЦІЇ: ЗАДАЧА №1

Рівняння хімічної реакції має вигляд  $A + B \rightarrow C$ .

Початкові концентрації компонентів **A** і **B** дорівнюють **1**.  
Константа швидкості дорівнює **2**. Знайдіть концентрацію **A** в  
момент часу  $t = 1$ .



$$-\frac{dA}{dt} = k_{AB}; \quad \frac{dA}{dt} = \frac{d(1-x)}{dt} = -\frac{dx}{dt}$$

$$-\frac{dA}{dt} = k_{AB} \rightarrow \frac{dx}{dt} = 2(1-x)^2$$

## РОЗВ'ЯЗОК ЗАДАЧІ №1

$$\frac{A}{1-x} + \frac{B}{1-x} \rightarrow \frac{C}{x}$$

$$\frac{dx}{dt} = 2(1-x)^2, x(t=0) = 0$$

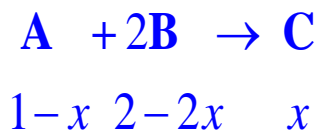
$$\frac{dx}{dt} = 2(1-x)^2 \rightarrow \int \frac{dx}{(1-x)^2} = 2dt \rightarrow \frac{1}{1-x} = 2t + Const$$

$$x(t=0) = 1 \rightarrow Const = 1$$

$$A = 1 - x \rightarrow A(t=1) = 1/3$$

## ЗАДАЧА №2

Рівняння хімічної реакції має вигляд  $A + 2B \rightarrow C$ .  
Початкові концентрації компонентів  $A$  і  $B$  дорівнюють  $1$  та  $2$ ,  
відповідно. Константа швидкості дорівнює  $1$ . Знайдіть  
концентрацію  $A$  в момент часу  $t = 1$ .



$$-\frac{dA}{dt} = k AB^2 \rightarrow \frac{dx}{dt} = 4(1-x)^3$$

## РОЗВ'ЯЗОК ЗАДАЧІ №2

$$\begin{array}{l} \mathbf{A} + 2\mathbf{B} \rightarrow \mathbf{C} \\ 1-x \quad 2-2x \quad x \end{array}$$

$$\frac{dx}{dt} = 4(1-x)^2, \quad x(t=0) = 0$$

$$\int \frac{dx}{(1-x)^3} = 4dt \rightarrow \frac{1}{(1-x)^2} = 8t + R$$

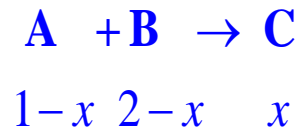
$$x(t=0) = 0 \rightarrow R = 1$$

$$\mathbf{A} = 1 - x \rightarrow \mathbf{A}(t=1) = 1/3$$



## ЗАДАЧА №3

Рівняння хімічної реакції має вигляд  $A + B \rightarrow C$  .  
Початкові концентрації компонентів  $A$  і  $B$  дорівнюють  $1$  та  $2$ ,  
відповідно. Константа швидкості дорівнює  $1$ . Знайдіть  
концентрацію  $A$  в момент часу  $t = \ln 2$ .



$$-\frac{dA}{dt} = k_{AB} \rightarrow \frac{dx}{dt} = (1-x)(2-x)$$

## РОЗВ'ЯЗОК ЗАДАЧІ №3

$$\int \frac{dx}{(1-x)(2-x)} = \int \frac{dx}{1-x} - \int \frac{dx}{2-x} = \ln(2-x) - \ln(1-x)$$

$$\int \frac{dx}{(1-x)(2-x)} = dt \rightarrow \ln\left(\frac{2-x}{1-x}\right) = t + R$$

$$x(t=0) = 0 \rightarrow R = \ln 2$$

$$A = 1 - x \rightarrow A(1) = \frac{1}{2e-1} = 0.225$$